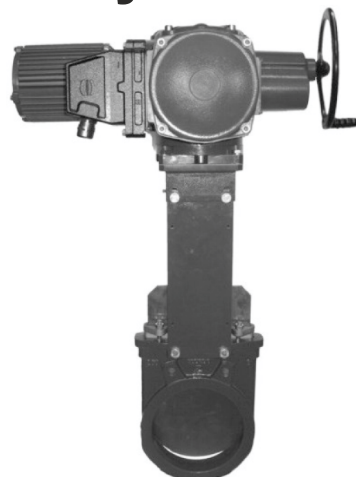


Elektryczny siłownik obrotowy ESO-07

- ✓ Do napędu zasuw i zastawek kanałowych
- ✓ Przyłącze mocujące zgodne z normą ISO 5210 (przyłącza F10, F14 lub F16)
- ✓ Zwarta konstrukcja i modułowa budowa
- ✓ Stopień ochrony IP67
- ✓ Możliwość zabudowy na armaturze różnych producentów
- ✓ Wykonanie opcjonalne ze sterownikiem ESA
- ✓ Wyposażenie opcjonalne w kontrolną listwę zaciskową



Przeznaczenie

Elektryczny siłownik obrotowy ESO-07 przeznaczony jest do napędu zawieradeł regulacyjnych, zasuw oraz innych urządzeń w układach sterowania i regulacji. Siłownik może być wyposażony w układ odwzorowania położenia (zalecane przetworniki EPO-02 lub EPO-03) lub w sterownik ESA-01 do sterowania sygnałem binarnym lub sygnałem ciągłym 4...20 mA. Siłownik ESO-07 stanowi zamiennik siłowników ESO-01, ESO-02 i ESO-03.

Dane techniczne

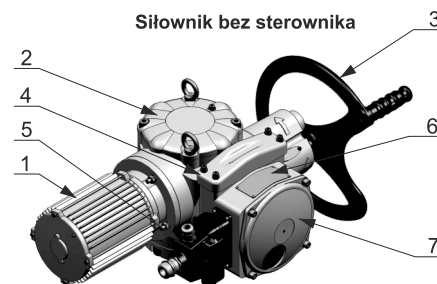
Zasilanie	3x400 V AC ^{10%} _{-15%} , 50 Hz
Moment nominalny	125 Nm; 160 Nm; 250 Nm; 400 Nm
Czas przejścia	min./10 obr.; min./25 obr.; min./ 40 obr.
Ilość obrotów	od 3 do 240 obr.
Rodzaj pracy	S2-30 min. S4-25% maksymalnie 1200 c/h
Sygnal sterujący	bez sterownika: zmiana kolejności faz zasilania silnika ze sterownikiem: analogowy sygnał ciągły 4...20 mA lub sygnał binarny 24 V DC/12 mA
Sygnal odwzorowania położenia	4...20 mA
Stopień ochrony	IP67
Temperatura pracy	od -25°C...+70°C
Pozycja pracy	dowolna
Drgania	<7,1 mm/s
Wilgotność względna	do 95% z krótkotrwałą kondensacją
Masa	ok. 45 kg
Mikrowyłączniki	typ 83.133
- w kategorii użytkowania AC-15	2,5 A - przy U _e = 230 V 50 do 60 Hz
- w kategorii użytkowania DC-13	0,3 A - przy U _e = 230 V DC
	Minimalne napięcie i prąd łączeniowy: 10 V, 20 mA

Dane techniczne sterownika ESA-01 na stronie XIII.16



Siłownik ze sterownikiem

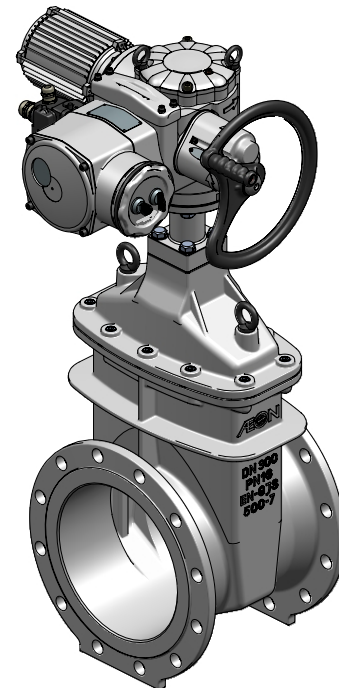
- 1 - Silnik trójfazowy
- 2 - Reduktor główny
- 3 - Napęd ręczny
- 4 - Kontrolna listwa zaciskowa
- 5 - Złącze wielostykowe typu Harting
- 6 - Zespół sterujący
- 7 - Sterownik mikroprocesorowy ze stacją (opcjonalnie)



Siłownik bez sterownika

Przylączy

Kształt przylączy	Wymiar	Typ kołnierza wg ISO 5210		
		F10	F14	F16
Typ A 	ØM	70	100	-
	ØN	102	140	-
	ØO	125	175	-
	P	M10	M16	-
	K1	17	30	-
	L1	3	3	-
	ØD max.	36	36	-
	G	57,5	57,5	-
	H1	95,5	95,5	-
	E	1	1	-
	ØM	70	100	-
	ØN	102	140	-
ØO	175	175	-	
P	M10	M16	-	
K2	28	28	-	
L2	1,5	1,5	-	
J	3	3	-	
H	9	9	-	
U	20	20	-	
W	42	42	-	
X	60	60	-	
Typ C 	ØM	70	100	130
	ØN	102	140	165
	ØO	175	175	210
	P	M10	M16	M20
	J	3	3	7,5
	L3	1,5	1,5	4
	K3	28	28	30
	ØR	20	30	40
	S (JS9)	6	8	12
	T	23,3	33,3	43,3
	H2	65	65	80



Układy regulacji przepływu: zasuwa + siłownik

Przeznaczenie

Układy regulacji przepływu służą do zmiany natężenia przepływu medium z zachowaniem wymaganej charakterystyki przepływu.

Budowa

Zasadniczymi członami układu regulacji przepływu są zasuwy mające na celu zmianę oporu dla przepływającego czynnika oraz siłowniki służące do dostarczania energii mechanicznej niezbędnej do jego przestawienia.

Dobór zasuwy

Projektowanie układu przepływu należy zacząć od doboru zasuwy. Aby poprawnie dobrać zasuwę należy określić następujące parametry:

Parametry doboru zaworów
Średnica rurociągu
Ciśnienie pracy
Długość zabudowy
Rodzaj przylączy

Parametry techniczne zasuwy	
Średnica nominalna	DN 40...600
Ciśnienie nominalne	PN 0,6...16
Temperatura medium	TN maksymalnie 70°C
Kołnierz przyłączeniowy	wg EN 1092-2
Długość zabudowy	PN-EN 558

Po dobraniu zasuwy dobiera się siłownik w zależności od potrzebnego momentu i ilości obrotów. Wyposażenie i przylączy mechaniczne oraz elektryczne mogą być przedmiotem oddzielnych uzgodnień.

Sposób zamawiania

Zasuwę i siłownik należy zamawiać oddzielnie. Siłownik specyfikować wg sposobu zamawiania. Zasuwa może być wytypowana przez klienta lub dobrana na podstawie określonych parametrów po uzgodnieniu z konsultantem Aplisens. Przy zamówieniu siłownika i zasuwy dokonujemy połączenia i ustawienia siłownika co gwarantuje poprawną i niezawodną pracę układu.

Sposób zamawiania

Elektryczny siłownik obrotowy		E	S	O	-	0	7	-	X	X	-	R	X	-	1	X	-	X	-	F	X	X	X	-	X	
KOD1	MOMENT OBROT. CZAS PRZEJŚCIA																									
	125 Nm								1	1																
	160 Nm								2	1																
	250 Nm								3	1																
	400 Nm								4	1																
	125 Nm								1	2																
	160 Nm								2	2																
	250 Nm								3	2																
	125 Nm								1	3																
KOD2	ILOŚĆ OBROTÓW																									
	10 obr. (z możliwością ustawienia od 3 obr.)											R	1													
	40 obr. (z możliwością ustawienia od 11 obr.)											R	2													
	100 obr. (z możliwością ustawienia od 27 obr.)											R	3													
	240 obr. (z możliwością ustawienia od 67 obr.)											R	4													
KOD3	WYKONANIE KLIMATYCZNE																									
	Normalne -25°C...+70°C																									1
KOD4	WYPOSAŻENIE																									
	Przetwornik położenia EPO-02 (bezstykowy cyfrowy 4...20 mA dwuprzewodowy)																									C
	Sterownik analogowy ESA-01 ze stacyjką sterowania miejscowego																									E
	Bez wyposażenia																									A
KOD5	PRZYŁĄCZA ELEKTRYCZNE																									
	Złącze wielostykowe typu Harting (stopień ochrony IP67)																									1
	Złącze wielostykowe typu Harting + kontrolna listwa zacisk.(stopień ochrony IP67)																									2
KOD6	PRZYŁĄCZA MECHANICZNE																									
	wg zamówienia klienta - po uzgodnieniu																									F X X X
	Przyłącze kołnierzowe F10 wg normy ISO 5210	Typ A																								F 1 0 A
Typ B																										F 1 0 B
Typ C																										F 1 0 C
	Przyłącze kołnierzowe F14 wg normy ISO 5210	Typ A																								F 1 4 A
Typ B																										F 1 4 B
Typ C																										F 1 4 C
	Przyłącze kołnierzowe F16 wg normy ISO 5210	Typ C																								F 1 6 C
KOD7	WYPOSAŻENIE DODATKOWE																									
	Bez wyposażenia dodatkowego																									0
	Zasilacz z przetwarzaniem sygnału (czteroprzewodowy) - do zabudowy na zewnątrz siłownika																									1

Przykład: Elektryczny siłownik obrotowy ESO-07, moment obrotowy 250 Nm, prędkość obrotowa 25 obr./min., maksymalna ilość obrotów 100 obr., wykonanie normalne z przetwornikiem położenia EPO-02, złącze wielostykowe typu Harting IP67 z przyłączem kołnierzowym F14, kształt wału wyjściowego wg rysunku Typ B, bez wyposażenia dodatkowego

ESO-07-32-R3-1C-1-F14B-0